

ACF

Aktiver Kontaktflansch

FER ROBOTICS

Compliant Robot Technology GmbH



Equipment für jeden Roboter

Robot handcraft®

The easy way to make it feel

Unsere ACF-Technologie automatisiert Jobs mit hoher Anforderung an Sensitivität und Flexibilität im Handumdrehen. Sie garantiert extrem kurze Zykluszeiten und radikal wirtschaftliche Amortisationszeiten auch in heiklen Applikationen. Der ACF automatisiert problematische Handarbeit und garantiert hohe Qualitätsstandards. Er passt auf jeden Roboter. Das macht selbst Nachrüsten unglaublich einfach und überzeugend.

Oberflächenbearbeitung:

Schleifen, Polieren, Reinigen, Laminieren, Entlacken, Bürsten, Entgraten, Bügeln

Alle Materialien:

Stahl, Aluminium, Titan, Magnesium, Carbon, Kunststoff, Holz, Keramik, Kokosfasern,...

Kontaktsensitives Handling:

Ablegen, Einlegen, Kleben, Fügen, Verpacken, Qualitätskontrolle

www.ferrobotics.com

Definierte Kontaktkraft

Interaktiver Ausgleich von Oberflächentoleranzen bis zu 100 mm bei garantiert gleichbleibender Kontaktkraft. Keine Anpassung der Roboterbahnen.

Integrierter Gravitationsausgleich

Selbst bei sich ändernder Orientierung bleibt die Prozesskraft konstant. Kein zusätzlicher Programmieraufwand in der Applikation erforderlich.

Passive Sicherheit und High-Speed-Regelung

Mechatronisches Aktor- und Sensorelement mit hoher Prozesssicherheit durch robusten mechanischen Aufbau mit integrierter passiver Sicherheit und High-Speed-Regelung.

Einfache Systemintegration – höchster Qualitätsstandard

Genial einfache Einbindung über Standard-Schnittstellen. Die laufende Rückmeldung von Kontaktsituation, Position und Kraft erledigt die Qualitätskontrolle lückenlos.

Neueste Innovationen ACF HD

- kürzere Amortisationszeit
- 6-fach höhere Belastbarkeit
- größere Abtragsleistung
- geringeres Gewicht
- Baugröße unverändert



ACF XS

- entwickelt für Kleinrobotik
- 60 % weniger Gewicht
- für Arbeitsraum bis 1000 mm
- ideal für Kleben, Drücken, Einlegen, Markieren, Bügeln, Folieren,...



Spezifikationen

Produkt	neu					neu		
	ACF 110-01 XS	ACF 110-04	ACF 110-10	ACF 120-05	ACF 120-10	ACF 111-04 HD	ACF 121-05 HD	ACF 131-05 HD
max. Kraft (ziehen, drücken) [N]	100	100	100	500	500	200	500	800
Hub [mm]	11.5	35	100	50	100	35	50	50
Max. Kippmoment [Nm]	25	40	40	65	65	250	350	350
Max. Torsionsmoment [Nm]	35	30	30	60	60	250	350	350
Höhe eingefahren Hub=0 [mm]	143.7	190.5	253	236.5	286.5	190.5	236.5	236.5
Querschnitt [mm]	90 x 75	ø 128	ø 128	ø 160	ø 160	ø 128	ø 160	ø 160
Lochkreis ISO 9409-1 Normflansch [mm]	ø 50	ø 50	ø 50	ø 80	ø 80	ø 80	ø 80	ø 80
Eigengewicht [kg]	1.2	3.2	3.5	5.4	5.9	3.5	4.3	4.5
Druckluftversorgung	Max. 7 bar, 30 µm, ISO 8573-1 Kl.3 (öl & wasserfrei)							
Luftverbrauch	5-10 l/min							
Schutzklasse	IP 40	IP 65						
Kommunikationsschnittstelle	Ethernet TCP/IP (standard), optional: Profibus, CANopen, Analog I/O, XML,...							
Umgebungstemperatur Betrieb	+5 ... +45 °C							



www.ferrobotics.com

Gefördert durch JITU – Seedfinancing des BMVIT
abgewickelt durch die aws